# 磁性とスピントロニクスの基礎

# Fundamentals of magnetism and spintronics 佐藤勝昭 Katsuaki Sato 科学技術振興機構 Japan Science and Technology Agency E-mail: katsuaki.sato@nifty.com

# 1. はじめに

この小稿は、半導体分野の研究者がスピントロニクスを学ぶための磁性に関する基礎を提供することを目 的にしている。半導体の人は「磁性はわかりにくい」という。まず、基礎となる原子の磁気モーメント、原 子間交換相互作用などの概念が難しい。それも、金属磁性体と絶縁性磁性体とで異なった電子状態を考える 必要があり概念がつかみにくい。スピンに依存するバンド構造、それにもとづくハーフメタルの概念や、ス ピンに依存するトンネル電気伝導、スピン注入磁化反転、スピンホール効果・逆スピンホール効果等々、難 解な先端的な話題が多い。その一方では、強磁性体の特徴ともいえる磁気ヒステリシスや磁区が、物質固有 のものではなく形状、サイズ、構造に対する敏感性をもち、ミクロな磁性では説明できず、巨視的な磁気モ ーメントの運動を考えなければならないこと・・・等々、大学、特に工学部の学士課程では教えきれないく らい多岐にわたる物理現象が関連していることが、「わかりにくさ」の原因である。この解説では、細かい枝 葉の厳密性には目をつぶって、磁性についてのおよその概念をつかんでいただくことをめざす。この小稿で は、第2節で磁性の起源、第3節で磁気ヒステリシスと磁区について述べ、第4節でスピントロニクスの基 幹となる磁性と電気伝導について触れる。

## 2. 磁性の起源

#### 2.1 バンドモデル

磁性体といえば、だれもが鉄 Fe を思い浮かべる。Fe は金属である。エネルギーバンドモデルでは、一般 に金属においては伝導帯の電子状態の一部が電子で占有され、残りが空いているような電子構造を持つはず である。

Fig.1(a)はアルカリ金属(たとえば、カリウム K)の状態密度(density of states=DOS)を電子のエネルギーに対して プロットしたものである。アルカリ金属の外殻電子はs電子なので結晶全体に広がって、k空間で放物線的な広いバンドをもち、DOS は電子エネルギーE に対して(*E*-*E*<sub>c</sub>)<sup>1/2</sup>の依存性をもつ。ここに *E*<sub>c</sub>は伝導帯の底である。電子は *E*<sub>c</sub>からフェルミ準位 *E*<sub>F</sub>までを占有する。図の陰の付いている部分が電子によって占有されている。

一方、Feのような遷移金属では、s,p電子の他に部分的 に占有された 3d 電子殻があるが、3d 電子は、比較的原子 付近に局在化しているので、Fig. 1(b)に示すように幅が狭 く DOS が高いバンドとなって、sp バンドに重なって現れ る。Fig.1(b)は、磁性を持たない場合の遷移金属のバンド状 態密度図の概念図である。



Fig.1 (a) アルカリ金属の状態密度曲線と (b) 遷移金属の状態密度曲線



Fig. 2 (a)非磁性金属、(b)強磁性遷移金属、(c)ハーフメタルのバンド状態密度の模式図

磁性がある場合のエネルギーバンドを考えるに当たっては、電子のスピンごとにバンドを考えなければな らない。Fig.2 にスピンを考慮したバンド状態密度(DOS)曲線を示す。慣習に従って、Fig.1 を 90 度回転して、 縦軸にエネルギーを、横軸に状態密度をとって表す。右半分が上向きスピン、左半分が下向きスピンを持つ 電子の状態密度である。

Fig.2(a)は、通常の非磁性金属の DOS で、磁化を持たないから左右対称となる。Fig.2(b)は強磁性金属のス ピン偏極 DOS である。図に示すように上向きスピンバンドと下向きスピンバンドの DOS 曲線にずれ(分裂) が生じる。分裂は、狭い 3d バンドで大きく、広い sp バンドでは小さい。上向きスピンバンドと下向きスピ ンバンドの分裂のことを、交換分裂(exchange splitting)という。交換分裂は 3d 電子系の方が sp 電子系より大 きい。これは、この電子系の局在性が高く、電子同士の間の距離が近いため、クーロン相互作用が大きいか らである。この結果、上向きスピンバンドの電子で占有された DOS が下向きバンドの電子のそれより大きく なる。

上向きスピンバンドと下向きバンドの占有された電子密度の差 $\mathbf{n}_{\uparrow}$ - $\mathbf{n}_{\downarrow}$ が磁気モーメントの原因である。すなわち $\mu=(\mathbf{n}_{\uparrow}-\mathbf{n}_{\downarrow})\mu_{B}$ となる。ここに、 $\mu_{B}$ はボーア磁子である。

Fig.3は3d遷移金属および合金における原子あたりの磁気モーメントの大きさをボーア磁子を単位として、 電子数に対してプロットした実測曲線である。これを発見者に因んでスレーター・ポーリング曲線<sup>1</sup>と呼ぶ。

図に示すように、3d 遷移金属の原子あたりの磁気モーメントは整数ではない値をとる。Fe では 2.219µ<sub>B</sub>、



Co では 1.715 $\mu_B$ 、Ni では 0.604 $\mu_B$  である。こ のような非整数の磁気モーメントは、上向き スピン電子と下向きスピン電子のバンドフィ リングの差によって  $\mu=(n_{\uparrow}-n_{\downarrow})\mu_B$  のように説 明できる。このような考え方を、ストーナー モデル<sup>2</sup>という。なお、Fe は体心立方構造(bcc)、 Co は六方稠密構造(hcp)、Ni は面心立方構造 (fcc)と構造が異なりバンド構造の詳細も異な るので、単純なバンドフィリングだけではモ ーメントの大きさを説明できない。

Fig. 2(c)は、ハーフメタル<sup>3</sup>と呼ばれる特殊 な磁性体のバンド DOS である。たとえば、磁 気トンネル接合(MTJ)素子のところで出てく るホイスラー合金 Co<sub>2</sub>CrAl などがその例で、上向きスピンのバンドを見る限り金属のように伝導帯の一部が 占有された構造をとるのに対し、下向きスピンのバンドにおいては、半導体のように電子に占有された価電 子帯と電子に占有されない伝導帯がバンドギャップを隔てて分かれており、フェルミ準位はバンドギャップ の中に存在する。このような構造をとると、電気伝導に寄与するフェルミ準位における電子状態は 100%スピ ン偏極する。MTJ において磁気抵抗比はスピン偏極率の関数で与えられるので、ハーフメタルが注目される。 ある物質がハーフメタルであるかどうかを実験的に判断することは簡単ではない。どちらか一方のスピンバ ンドにギャップが生じるかを、計算で得られたバンド構造にもとづいて判断している。

#### 2.2 ハバードモデル4

電気的に絶縁体または半導体である磁性体では、2.1節のようなバンドによる扱いができないことが多い。 たとえば、絶縁性の MnO や NiO などの磁性体では、1電子近似の範囲では、3d 軌道が満ちていないので単 純にバンド計算すると金属になってしまう。これらの遷移金属化合物が絶縁体または半導体になることを説 明するためには、電子間の相互作用(電子相関)をきちんと取り入れなければならない。電子相関は、電子 間のクーロン相互作用がスピンに依存することから生じる。つまり、同じ向きのスピンをもつ 2 つの電子は 同じ軌道に入ることがないので重なりが小さくクーロン相互作用も小さいが、逆向きスピンの 2 つの電子は 同じ軌道を運動できるのでクーロン相互作用が強くなって、エネルギーを損するため、電子の移動が妨げら れ結果的に絶縁性になるとする考えである。この 2 つの状態の間のエネルギー差を電子相関エネルギーと呼 び U で表す。U は数 eV のオーダーである。

バンドモデルに電子相関を導入する手法がハバードモデル (Hubbard model)である。Fig. 4 は、横軸を $\Delta$ /U にとったとき、電子の エネルギー準位が $\Delta$ /U に対しどのような変わるかを模式的に示した 図である。ここに $\Delta$ はバンド幅で電子の移動のしやすさの尺度であ る。T<sub>0</sub>は満ちたバンドの平均エネルギーである。

バンド幅が電子相関エネルギーに比べ十分小さなとき、すなわ ち、Δ/U<<2/3<sup>1/2</sup>のときはハバードギャップ(Hubbard gap)が現れ、系 は絶縁体となる。Δ/U→0は局在性の強い極限で、電子移動が起きる にはUだけ余分のエネルギーが必要である。このため、電子は原子 付近に束縛され、バンドをつくらず局在電子系として振る舞う。こ のような絶縁体をモット・ハバード(Mott-Hubbard)絶縁体と呼ぶ。



Fig.4 電子相関を考慮したエネルギー バンド図

下のバンドを lower Hubbard band、上のバンドを upper Hubbard band と呼ぶ。それぞれ、価電子帯、伝導帯に 対応するが、あくまで多電子系のバンドである。一方、バンド幅が電子相関エネルギーに比べ十分大きい場 合、すなわちΔ/U>>2/3<sup>1/2</sup>においては、禁制帯がなくなり金属となり、1 電子バンドによってよく説明できる。

## 2.3 局在電子系の磁性

電子相関の強い極限において、原子のもつ磁気モーメントは、原子内の多数の電子が持つ軌道角運動量 とスピン角運動量の総和から生じている。多数の電子があっても閉殻ではすべてうち消し合って磁気モーメ ントに寄与しない。遷移元素や希土類元素では、3d や 4f の不完全内殻があり電子間相互作用のため Hund の 規則が成立し、磁気モーメントは打ち消されないで残る。このような孤立原子に近い局在電子状態は、気体 だけでなく、固体においても希薄に遷移元素を含む常磁性の絶縁体などにおいて観測される。(例えば、ルビ ー: Al<sub>2</sub>O<sub>3</sub>の Al の一部が Cr で置き換わったものがルビーである) ただし、固体中に置かれた 3d 遷移元素の 3d 軌道は、周りを取り囲んで結合している酸素や硫黄などの配位子(ligand)の p 電子と共有結合を作るため、 孤立原子の磁気モーメントの場合と異なって軌道角運動量はほとんど消失(quench)しており、磁気モーメント はスピン角運動量のみでよく表すことができる。局在電子系の磁気モーメントは、μ<sub>B</sub>を単位として整数で表 される。

MnO は、化学量論組成として  $Mn^{2+}$ を含んでいる絶縁性の化合物磁性体(反強磁性)である。原子あた りの磁気モーメントは  $Mn^{2+}(3d^5)$ から期待されるように  $5\mu_B$  であり、局在電子系と考えられる。 $Mn^{2+}$ において は 3d 電子 5 個がスピンを揃えて lower Hubbard band の 5 個の軌道を占有している。ここに 1 個電子を付け加 えようとすると、逆向きのスピンを付け加えなければならないので、

upper Hubbard band に入り、電子相関 U だけエネルギーを損する。こ のため MnO は絶縁体になるというのが基本的な理解である。正確に言 うと、MnO は純粋なモット・ハバード絶縁体ではなく、電荷移動型絶 縁体と考えられている。Fig.5 に示すように、バンドギャップは純粋な ハバードギャップではなく、酸化物イオンの p 軌道からなる価電子帯 の頂と 3d 電子系の upper Hubbard band の間のギャップである。これを 電荷移動型(CT)ギャップという。電荷移動(charge transfer)というのは配 位子から遷移元素に電子が1つ飛び移るという意味である。局在 3d 電 子系では、バンドモデルと異なって、原子の位置に多数の電子が局在 し、互いにクーロン相互作用をしているので、3d<sup>n</sup>多電子系として考え





なければならない。このため、多重項(multiplet)という状態が基底状態になる。

ー連の3価の3d遷移元素イオンがもつ局在磁気モーメントは、通常、電子相関を考慮したフントの規則 に従う。この規則は、原子が基底状態にあるときの*L*,*S*を決める規則で、次の4項目で表される。

- 1. 原子内の同一の状態(n, l, m<sub>b</sub>, m<sub>s</sub>で指定される状態)には1個の電子しか占有できない。(Pauli 排他律)
- 基底状態では、可能な限り大きな S と、可能な限り大きな L を作るように、 s と l を配置する。(Hund の規則 1)
- 3. 上の条件が満たされないときは、Sの値を大きくすることを優先する。(Hundの規則 2)

4. 基底状態の全角運動量 J は、less than half では J=|L-S|、more than half では J=L+S をとる。

この規則に従って、3価の遷移元素イオンの3d<sup>n</sup>状態のL,SおよびJを決めたのがTable1である。

イオン	電子配置		L	S	J	多重項	イオン	電子配置		L	S	J	多重項
Ti <sup>3+</sup>	[Ar]3d <sup>1</sup>		2	1/2	3/2	<sup>2</sup> D <sub>3/2</sub>	Fe <sup>3+</sup>	[Ar]3d⁵		0	5/2	5/2	<sup>6</sup> S <sub>5/2</sub>
V <sup>3+</sup>	[Ar]3d <sup>2</sup>		3	1	2	${}^{3}F_{2}$	Co <sup>3+</sup>	[Ar]3d <sup>6</sup>		2	2	4	<sup>5</sup> D <sub>4</sub>
Cr <sup>3+</sup>	[Ar]3d <sup>3</sup>		3	3/2	3/2	<sup>4</sup> F <sub>3/2</sub>	Ni <sup>3+</sup>	[Ar]3d <sup>7</sup>		3	3/2	9/2	<sup>4</sup> F <sub>9/2</sub>
Mn <sup>3+</sup>	[Ar]3d <sup>4</sup>		2	2	0	<sup>5</sup> D <sub>0</sub>							

Table13価の遷移元素イオンの3d<sup>n</sup>状態のL,SおよびJと多重項表記

多重項の考え方の一端を知っておくと、論文を読むときなどに便利なので紹介しておこう。読者は「 $Mn^{2+}$  イオンの基底状態  ${}^{6}S_{5/2}$ 」という表現に戸惑いを覚えた方も多いと思う。まず、左肩の数字は 2S+1 (スピン多 重度)を表す。S=0, 1/2, 1, 3/2, 2, 5/2 に対応して、2S+1=1, 2, 3, 4, 5, 6、読み方はそれぞれ、singlet, doublet, triplet, quartet, quintet, sextet となっている。次に、中心の文字は軌道角運動量 *L*に相当する記号である。*L*=0, 1, 2, 3,

4,5,6 に対応して S, P, D, F, G, H, I・・・と書く、最後に右下の数字は、全角運動量 *J=L+S*の大きさ *J*を表す。 この結果、先に述べた Mn<sup>2+</sup>(3d<sup>5</sup>)では、全スピンが *S=5/2* なので左肩は 2*S*+1=6、全軌道角運動量が *L=*0 であ るから、記号は S となる。全角運動量は *J=*0+5/2=5/2 である。その結果 <sup>6</sup>S<sub>5/2</sub> と表される。

遷移元素が結晶中に置かれると、3d 電子軌道は、元 素を取り囲む配位子の p 電子との混成の影響を受けて、原 子においては縮退していた電子状態の縮退が解けエネル ギーが分裂する。これを結晶場分裂(crystal field splitting) または配位子場分裂(ligand field splitting)という。3d 軌道に は、Fig. 6(a)に示すように dyおよび de軌道の 2 種類がある が、配位子で囲まれると、Fig. 6(b)に示すように、配位子の p 軌道と混成して、 $t_{2g}$   $e_g$  軌道に分裂する。こうなるとも はや軌道角運動量量子 L は状態を記述するよい量子数では なくなり、多重項は点群の規約表現で表される。

CdTe に Mn を添加した場合、Mn 濃度が 77%になるま で固溶体 Cd<sub>1-x</sub>Mn<sub>x</sub>Te をつくるが、Mn の 3d<sup>5</sup>電子系は十分局 在電子系として扱うことが可能である<sup>5</sup>。Cd<sub>1-x</sub>Mn<sub>x</sub>Te の Mn<sup>2+</sup> の多電子状態を表す多重項の基底状態は、点群 Td の既約表 現の記号を使って  ${}^{6}A_{1}$ と書かれる。 $A_{1}$ というのは、電子軌 道を対称性により分類したときに全対称な一重項状態を示



Fig. 6(a) 原子における 3d 軌道には、エネルギー的に縮 退した dyおよび de軌道の2種類がある



**Fig. 6(b)** 配位子の八面体で囲まれた遷移元素の 3d 軌 道は、配位子の p 軌道と混成して、エネルギーの異なる t<sub>2g</sub>および e, 軌道に分裂する。

す表現である。左肩の6は、原子の場合と同様にスピン多重度2S+1を表していてS=5/2のことを表している。 一番低い励起状態は ${}^{4}T_{1}$ と書かれ、スピンはS=3/2、電子軌道は3重縮退状態である。光吸収スペクトルには、 ${}^{6}A_{1} \rightarrow {}^{4}T_{1}$ の配位子場遷移による吸収が見られる。このような多電子のエネルギー状態の詳細については、配位子場理論(ligand field theory) ${}^{6}$ によって解析されている。

半導体中の遷移元素に局在した多電子状態と母体のバンド電子状態を関係づけるのが、電荷移動型遷移 (charge transfer transition)である。この遷移は、電子が光を吸収して、配位子のp軌道からなる価電子帯の電子 軌道 L から遷移元素の空いた 3d<sup>n</sup>状態に飛び移る遷移である。電荷移動した電子状態は 3d<sup>n+1</sup>L と書かれる。 (Lのアンダーラインはホールを意味する。)電荷移動する前の 3d<sup>n</sup>電子状態と電荷移動状態 3d<sup>n+1</sup>L のうち対 称性が 3d<sup>n</sup>と同じものは混成する。これを配置間相互作用(configuration interaction)という。CdTe 中の Mn<sup>2+</sup>は 純粋の 3d<sup>5</sup>ではなく、3d<sup>5</sup>+3d<sup>6</sup>L+3d<sup>7</sup>L<sup>2</sup>+・・と、多くの多電子状態が混じり合った状態であるが、電子スピン 共鳴(EPR)や光スペクトルから見る基底状態の対称性を表す既約表現はもと(3d<sup>5</sup>)の<sup>6</sup>A<sub>1</sub>という表現が維持され ている。この立場に立てば、電荷移動遷移も含め多電子のエネルギー準位で説明できる。藤森らは、この考 え方により CdTe:Mn など半導体中の遷移元素の光スペクトルや光電子スペクトルを解釈している<sup>7</sup>。

## 2.4 M-T曲線とキュリーワイス則の分子場理論による説明

2.2 ではスピン偏極したバンドに基づき、強磁性の発現を説明した。それでは、局在電子系の強磁性体では、なぜ外部磁界を加えないのに自発磁化が生じるのであろうか。ここでは、ワイス(Weiss)による現象論的な取り扱いを紹介する<sup>8</sup>。

ワイスは、強磁性体の中から1つの磁気モーメントを取り出し、その周りにあるすべての磁気モーメント から生じた**有効磁界**によって、考えている磁気モーメントが常磁性的に分極するならば自己完結的に強磁性 が説明できると考えた。これを分子場理論、有効磁界を**分子磁界**または**分子場**(molecular field)と呼ぶ。 磁化 M をもつ磁性体に外部磁界 H が加わったときの有効 磁界は  $H_{\text{eff}}=H+AM$  と表される。A を分子場係数と呼ぶ。量子 力学によれば、A は  $J_{\text{ex}}$  を交換相互作用係数として  $A=2zJ_{\text{ex}}/N(g\mu_{\text{B}})^2$ で与えられる。この磁界によって生じる常磁 性磁化 M は、 $M_0=Ng\mu_{\text{B}}J$ (すべての磁気モーメントが整列し たときに期待される磁化)を単位として、

*M* /*M*<sub>0</sub>=*B*<sub>J</sub>(*g*μ<sub>B</sub>*H*<sub>eff</sub>*J*/*kT*) (1) という式で表される。*B*<sub>J</sub>(*x*)というのは、全角運動量量子数 *J* をパラメータとする**ブリルアン関数**<sup>\*</sup>である。強磁性状態では 外部磁界なしで自発磁化が生じるのであるから、*H*=0 のとき の有効磁界 *H*<sub>eff</sub>=*AM* を(1)に代入し

 $M/M_0 = B_J(g \mu_B A M J/kT)$ 

 $=B_{\rm J}(2zJ_{\rm ex}g\mu_{\rm B}MJ/N(g\mu_{\rm B})^2kT)=B_{\rm J}(2zJ_{\rm ex}MJ^2/Ng\mu_{\rm B}JkT)$ 

 $= B_{\rm J}((2zJ_{\rm ex}J^2/kT) M/M_0)$ 

が成立しなければならない。

ここで左辺を y とおき(y= $M/M_0$ )、 $B_J$ の引数を x と置くと、 x= $(2zJ_{ex}J^2/kT)(M/M_0)=y(2zJ_{ex}J^2/kT)$ 。従って(2)式は

(2)

 $y = (kT/2zJ_{ex}J^2) x$ (3)  $y = B_I(x)$ (4)

の連立方程式となる。これを図解で示したのが Fig.7 である。 Fig. 7 の破線は、式(3)の関係を表す。この勾配は *T*に比例するの

で、温度が高いほど急に立ち上がる。一方、Fig.7の実曲線は式(4)を表し、xに対して非線形の関数で表される。両者の交点があれば解が存在し、自発磁化が生じる。両者の交点から自発磁化 *M*の大きさが温度 *T*の関数として求められる。低い温度(*T*<sub>1</sub>)では交点があり自発磁化が存在するが、高い温度 *T*>*T*c では交点がなく、自発磁化は存在しない。

Fig.8 は、こうして求められた自発磁化の温度変化の計算値を、実際の磁性体の磁化の温度変化の実測値 と比べたものである。多くの強磁性体の磁化の温度依存性の実験値は、(金属であっても)分子場理論によっ てよく説明できる。

局在電子系の常磁性体の磁化率χ=*M*/*H*の温度変化は、キュリーの法 則に従い、

 $\chi = C/T \tag{5}$ 

で与えられる。Fig. 9 に示すように 1/χを*T* に対してプロットして原点 を通れば常磁性である。*C* はキュリー定数と呼ばれる。

**強磁性体**のキュリー温度以上では、磁気モーメントがランダムにな り常磁性になる。このときの磁化率は、キュリーワイスの法則 χ=C/(T-Θ<sub>p</sub>)で与えられる。Θ<sub>p</sub>のことを常磁性キュリー温度という。1/χ をTに対してプロットしたとき Fig.9のように直線になるが、外挿して



ワイスの法則



Fig.7 分子場近似による自発磁化の求め方。横軸 は kT で規格化した磁化。曲線はブリルアン関数。



Fig.8 自発磁化の温度変化

×は鉄、●はニッケル、oはコバルトの実測値、実 線はJとしてスピン S=1/2,1,∞をとったときの計 算値

<sup>\*</sup> ブリルアン関数とは $B_J(x) = \{(2J+1)/2J\} \operatorname{coth}((2J+1)x/2J) - (1/2J) \operatorname{coth}(x/2J)$ で定義される関数である。

横軸を横切る値が Θ, である。この値が正であれば強磁性である。

キュリーワイス則はワイスの分子場理論にもとづいて説明される。有効磁界は $H_{\text{eff}}=H+AM$ で与えられる。 一方、 $M \ge H_{\text{eff}}$ の間にはキュリー則が成立するので、 $M/H_{\text{eff}}=C/T$ と表せる。これらを連立して解くと、

M/(H+AM)=C/T

となり、*M=CH/(T-AC*)が得られる。これより、

 $\chi = M/H = C/(T - AC) = C/(T - \Theta_p)$ (6)

となって、キュリーワイス則が得られた。

### 2.5 交換相互作用

分子場理論のところで述べたように、磁性体中の磁気モーメントが互いに揃え合うように働くのが交換 相互作用(exchange interaction)である。なぜ「交換」というのであろうか。これはもともと、孤立した原子内 の多電子系において、電子と電子の間に働くクーロン相互作用の総和を考えるときに、電子同士が区別でき ないことによる「数えすぎ」を補正するために導入された項に由来する。

2つの電子(波動関数を $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$ とする)の間に働くクーロン相互作用のハミルトニアン Hの固有値を計算 しよう。まず、空間的な位置  $r_1$ にある電子 1 の波動関数を $\varphi_1(r_1)$ 、位置  $r_2$ にある電子 2 の波動関数を $\varphi_2(r_2)$ と すると、これらの 2 つの電子の間に働くクーロン相互作用のエネルギー $K_{12}$ は

$$K_{12} = \int dr_1 dr_2 \varphi_1^*(r_1) \varphi_2^*(r_2) \left(-\frac{e^2}{r_{12}}\right) \varphi_1(r_1) \varphi_2(r_2)$$
(7)

で与えられる。しかし、電子に印を付けることが出来ないのであるから、もし電子1と電子2とが同じスピンを持っていたとしたら、空間的な位置 r<sub>2</sub>に電子1があり、位置 r<sub>1</sub>に電子2がある場合と区別が付かないであろう。すなわち、数えすぎになっているのである。この数えすぎのエネルギーJ<sub>12</sub>を見積もると、

$$J_{12} = \int dr_1 dr_2 \varphi_1^*(r_1) \varphi_2^*(r_2) \left( -\frac{e^2}{r_{12}} \right) \varphi_1(r_2) \varphi_2(r_1) \quad (8)$$

となる。この補正が必要になるのは、スピンが同じときのみ である。両電子のスピンが逆向きであれば必ず区別が付くか らである。以上のことから、2つの電子の間に働くクーロン 相互作用のハミルトニアン *H*は、



 H=K12-(1/2) J12(1+4s1s2)
 (9)
 Fig. 10 交換相互作用によるエネルギーの低下

 のように表される。式(9)のハミルトニアンの固有値 H は s1

と  $s_2$ が同符号(従って、 $s_1s_2=+1/4$ )ならば、 $K_{12}$ - $J_{12}$ となるが、異符号(従って、 $s_1s_2=-1/4$ )ならば  $K_{12}$ となる。 H と平均のエネルギー $H_0=K_{12}-J_{12}/2$ との差、すなわち  $-2J_{12}s_1s_2$ のことを原子内交換エネルギーという。2 つ の電子のスピンが同じであれば、クーロン相互作用は $J_{12}/2$ だけ低くなり、スピンが逆向きであれば、 $J_{12}/2$ だけ高くなる。

この原子内交換相互作用の概念を、原子間に拡張したのが、ハイゼンベルグのモデル<sup>9</sup>である。物質の磁気秩序を考えるには物質系全体のスピンを考えねばならないのであるが、電子の軌道が原子に局在しているとみなして、電子のスピンを各原子 *i* の位置に局在した全スピン  $S_i$  で代表させて,原子 1 の全スピン  $S_1$  と原子 2 の全スピン  $S_2$  との間に原子間交換相互作用が働くと考えるのである。このとき交換エネルギーのハミルトニアン  $\mathcal{H}_{ex}$  は、原子内交換相互作用を一般化した「見かけの交換積分」 $J_{12}$ を用いて  $\mathcal{H}_{ex} = -2J_{12}S_1S_2$  で表され

る。 $J_{12}$ が正であれば、 $\mathcal{H}_{ex}$ の固有値は2つの原子のスピン $S_1$ と $S_2$ が平行のときに負となり、エネルギーが低くなるので、2つの原子スピン間には強磁性相互作用が働くことになる。一方、 $J_{12}$ が負であれば反平行のときエネルギーが下がり、2つのスピン間には反強磁性相互作用が働く。

原子間の交換積分の起源として最も単純なのが、隣接原子のスピン間の**直接交換**(direct exchange)であ る。隣接原子間の電子雲のかさなりが十分に大きければ、直接交換が起きてもよいのであるが、電子雲のか さなりが大きい場合、前に紹介したストーナーモデルのようにバンドの描像の方がよい近似となり、電子の

スピンを各原子の位置に局在した全スピンで代表させるわけ にいかない。このため直接交換の例は少ない。

固体中でよく起きるのが、遷移元素の3d電子が酸素などのアニオンのp電子軌道との混成を通して働く超交換相互作用(superexchange)、および、伝導電子との相互作用を通じて そろえあう間接交換相互作用(indirect exchange)、電子の移動 と磁性とが強く結びついている二重交換相互作用(double exchange)である。

イットリウム鉄ガーネット YIG (Y<sub>3</sub>Fe<sub>5</sub>O<sub>12</sub>)など多くの遷移 元素酸化物は絶縁性のフェリ磁性体となる。遷移元素イオン の磁気モーメントはボーア磁子の整数倍の大きさを持ち、イ オンの位置に束縛された局在電子系モデルを使ってよく説明 できる。酸化物磁性体において原子スピン間に働くのは、配



Fig. 11 超交換相互作用の模式図

位子の p 電子が遷移金属イオンの 3d 軌道に仮想的に遷移した中間状態を介しての交換相互作用である。これ を、超交換相互作用<sup>10</sup>と呼ぶ。電子の移動を通じて相互作用しているという意味で Anderson<sup>11</sup>は運動交換 (kinetic exchange)と称した。Goodenough によれば、アニオンを介して 180 度の位置にある 2 つの遷移元素の

間に働く超交換相互作用は反強磁性的であり、90 度の位置にある場合は強磁性的であるという。(Fig. 11)

伝導電子を介した間接交換相互作用を RKKY (Rudermann, Kittel, Kasuya, Yoshida)相互作用という。Rudermann-Kittel 相互作 用というのは伝導電子を介して核スピンの間に働く相互作用で ある<sup>12</sup>。Kasuya は、この考え方を希土類金属の 4f 電子系による

磁性を説明するため適用した<sup>13</sup>。4f電子は原子に強く束縛されているので、直接交換も超交換も起きにくい。 Fig.12 に示すように、伝導電子である 5d 電子が 4f 電子と原子内交換相互作用することによってスピン偏極を 受け、これが隣接の希土類原子の f 電子と相互作用するという形の間接的な交換相互作用を行っていると考 えられている。Yoshida は 3d 遷移金属を含む合金の磁性を説明するために、これと同じ概念を適用した<sup>14</sup>。

伝導電子を介した局在スピン間の磁気的相互作用は Fig.13 のように距離に対して余弦関数的に振動し、 その周期は伝導電子のフェルミ波数 k<sub>F</sub>で決められる。この振動をフリーデル振動または RKKY 振動という。

$$H_{\rm RKKY} = -9\pi \frac{J^2}{\varepsilon_{\rm F}} \left(\frac{N_e}{N}\right)^2 f\left(2k_{\rm F}R\right) S_1 \cdot S_2 \tag{10}$$

$$f(x) = \frac{-x\cos x + \sin x}{x^4} \qquad (11)$$

最近、磁性超薄膜と非磁性の超薄膜からなる多層構造膜やサンドイッチ膜にお





Fig. 13 フリーデル振動

いて、層間の相互作用が距離とともに振動する現象が RKKY 相互作用または量子閉じこめ効果によって解釈されている。

ペロブスカイト型酸化物 LaMnO<sub>3</sub> は絶縁性の反強磁性体であるが、La の一部を Ca で置換した La<sub>1-x</sub>Ca<sub>x</sub>MnO<sub>3</sub> (0.2<x<0.4)を作ると、強磁性とな るとともに金属的な高い伝導性が生じる。この機構を説明するために導 入されたのが、Zener による 2 重交換相互作用の考えである<sup>15</sup>。 3d 電子 帯のうち、 $t_{2g}$ 軌道は局在性が強いが、 $e_g$ 軌道は酸素の 2s, 2p 軌道と混成 してバンドを作って隣接 Mn 原子にまで広がっている。フントの規則に より、原子内の  $t_{2g}$ 軌道と  $e_g$ 軌道のスピンは平行になっている。すべての Mn 原子は 3 価(3d<sup>4</sup>)なので  $e_g$ バンドには 1 個の電子が存在するが、この  $Mn^{3+}$   $Mn^{4+}$ 

Fig. 14 二重交换相互作用

電子が隣接 Mn 原子の eg軌道(反強磁性構造であるからスピンが逆向き)に移動しようとすると電子相関エ ネルギーU だけのエネルギーが必要であるため電子移動は起きずモット絶縁体となっている。

3 価の La を 2 価の Ca で置換すると、電荷補償のため Fig.14 のように、4 価の Mn が生じる。 $Mn^{4+}(3d^3)$ に おいては  $t_{2g}$ 軌道が満ち、 $e_g$ 軌道は空であるから、他の  $Mn^{3+}$ から電子が移ることができ、金属的な導電性を生 じる。このとき隣接する Mn 原子の磁気モーメントのなす角 $\theta$ とすると、 $e_g$ 電子の飛び移りの確率は  $cos(\theta 2)$ に比例する。 $\theta=0$  (スピンが平行)のとき飛び移りが最も起きやすく、運動エネルギーの分だけエネルギーが 下がるので強磁性となる。これを 2 重交換相互作用という。(Fig. 14)

## 3 磁気ヒステリシス曲線と磁区<sup>16</sup>

## 3.1 磁気ヒステリシス

電子論の観点からだけでは磁性体の物性を完全には理解すること が出来ない。強磁性体を特徴づけている非線形な応答、メモリ作用な どは、巨視的な磁化の振る舞いを考えて始めて理解できる。Fig. 15 は 強磁性体の*M-H*曲線の典型例である。初磁化状態において磁性体は磁 化を示さない。これがO点である。この状態において磁界 *H*を印加す ると、A のように磁化が増加して行き、B 点付近の磁界を過ぎると傾 きが緩くなり、ついにはC点付近で飽和磁化*M*<sub>s</sub>に達する。S は saturation





の意味である。 $O \rightarrow A \rightarrow B \rightarrow C$ の曲線を初磁化曲線と呼ぶ。 $O \rightarrow B$ の間であれば、*M-H*関係は可逆であるが、 いったん Bを超えると *M* は *H* に対して非可逆となる。飽和した後、磁界を減少させても *M* はもとに戻らず、 D(*H=*0)において *M*<sub>r</sub>という値をとる。*M*<sub>r</sub>の r は remanence の略で残留磁化と呼ばれている。Dの状態で逆

方向に磁界をかけると、急激に減磁し E で磁化がゼロになる。このとき の磁界 Hc を保磁力(coercivity)という。更に逆方向の磁界を増加すると F 点に達し、磁化は反対の方向に飽和する。F 点で磁界を0にすると G と いう残留磁化状態に達する。この一周のループを磁気ヒステリシスとい う。ヒステリシスの面積は磁性体が蓄えるエネルギーを表している。

実際の例で見よう。VSM(試料振動型磁力計)で測定した Co 薄膜の磁 化曲線を Fig. 16 に示す。面内に磁界を印加したときと、面直に磁界を印 加したときとで M-H 曲線が異なることに注目して欲しい。面内に磁界を 加えたときの磁化は非常に小さな磁界で飽和するのに対し、面直に磁界 を加えたときは大きな磁界を印加しないと飽和しない。M-H の直線部が







Fig. 17 (a)磁化と磁極



Fig. 17 (b) 棒磁石からの磁力線

傾いているのは反磁界のため実効磁界が減少しているためである。

Fig. 17 (a)に示すような棒状の永久磁石(磁化 *M*)を考えたとき、端面に はσ = *M*という磁極が生じるが、Fig.17 (b)のように、この磁極からはガウ スの定理によってトータルでσ/μ<sub>0</sub>の磁力線がわき出す。このうちσ/2μ<sub>0</sub>の 磁力線は外へ向かっており、のこりのσ/2μ<sub>0</sub>は内側に向かっている。すな わち棒磁石の内部では、*M*の向きと磁界の向きは逆になっている。この磁 界を反磁界という。反磁界の大きさ *H*<sub>d</sub>は磁化 *M*に比例するが、比例係数 を反磁界係数と呼び *N* で表す。*N* は磁性体の形状のみによる無次元量で方

位によって異なる。*N の x, y, z* 成分を *N<sub>x</sub>, N<sub>y</sub>, N<sub>z</sub>*とすると、*H*<sub>di</sub>=-*N<sub>i</sub>M<sub>i</sub>/µ<sub>0</sub> (i=x,y,z)と表* 

され、 $N_x$ ,  $N_y$ ,  $N_z$ の間には、 $N_x$ +  $N_y$ +  $N_z$ =1 が成立する。球形の場合  $N_x$ =  $N_y$ =  $N_z$ =1/3、z方向に無限に長い円柱の場合  $N_x$ =  $N_y$ = 1/2、 $N_z$ =0、無限に広い薄膜の場合  $N_x$ =  $N_y$ = 0、 $N_z$ =1 となる。

薄膜の場合、面内に外部磁界 H<sub>ex</sub>を与えたときには反磁界はないので、 H<sub>ex</sub>がそのまま実効磁界となるが、面に垂直に磁界を加えたときは、H<sub>ex</sub>-M/μ<sub>0</sub> が実効磁界になる。M-H ループを実効磁界に対してプロットすると、Fig. 18 に示すように、物質本来の磁気ヒステリシスを描くことができる。



Fig. 18 反磁界補正(近角:強磁性 体の物理より)

## 3.2 初期状態の磁化はなぜゼロかー磁区を考える-

自発磁化をもつのが強磁性体である。それなら強磁性体はどれも「永久磁 石」のように磁気を帯びているはずであるが、初期状態の磁化はなぜゼロなのだ ろうか。磁化が特定の方向を向くとすると、上に述べたように反磁界の向きは、 磁化の向きとは反対向きなので、磁化は回転する静磁力を受けて不安定となる。 しかし、たとえば、Fig. 19 のように磁化の方向が逆方向の縞状の磁区と呼ばれる 領域に分かれるならば、反磁界がうち消し合って静磁エネルギーが低下して安定 する。

Fig.20(a)のように環流磁区となっても静磁エネルギーを下げることができる。こうして、全体が磁区に分かれることにより、全体の磁化が消失している。これが初磁化状態である。磁区の内部では磁化は一定の方向を向いているが、任



**Fig. 19** 縞状磁区ができると反 磁界による静磁エネルギーが 下がる。

意の方向を向いている訳ではない。磁化は、結晶の方位と無関係な方向を向くことはできない。磁性体には 磁気異方性という性質があり、磁化が特定の結晶軸方位(たとえば Fe では[001]方向および等価な方向) [100][010][-100][0-10]の4つの方向の磁化をもつ磁区に分かれる。

## 3.3 磁化曲線を磁区で説明する

磁化曲線は Fig.20 の磁区と いう考えでどのように説明でき るだろうか。磁界を増加して行く と、磁界が弱いうちは Fig.20(b) のように磁壁(磁区と磁区の境界) が移動して磁界の方向の磁区の



Fig.20 磁区と磁化過程(佐藤・越田:応用電子物性工学より)

体積が増えて行く。このとき磁壁は、磁性体内部の欠陥や不純物などにピン止めされながら、ガタガタと変化する。この不連続な磁化変化をバルクハウゼンジャンプという。(Fig. 21 参照)

これが Fig. 15 の O→B の磁化過程である。磁界が強くなると Fig.18(c) のように一つの磁区の中で磁化の回転が起きて、(d)のように全体が一つの 磁区で覆われた状態になる。これを単一磁区の状態と呼び、磁気飽和に対 応する。今度は磁気飽和の状態から、磁界を減少していくと、Fig. 22 のよ うに静磁エネルギーの損を補うため、逆向きの磁区や 90°傾いた磁区の核 が発生し、磁界の減少とともにこれらが成長しく。結晶成長における

nucleation and growth と同じである。このとき、場所 によって磁気異方性が揺らいでいたりすると、磁壁 の移動が妨げられてピン留めされてしまう。このた め、残留磁化が生じる。磁壁移動ではなく、磁化回 転のみを考えると、保磁力は  $H_{C}\approx 2Ku/M_{S}$ で与えられ る。磁気異方性エネルギーKu が大きいほど、磁化  $M_{S}$ が小さいほど保磁力  $H_{C}$ が大きくなる。



Fig. 21 バルクハウゼンジャン プ(近角:強磁性体の物理より)



Fig. 22 磁界を減少したときの磁区変化

# 3.4 さまざまな磁区とマイクロマグネティクス

Fig. 23 は、結晶の対称性により磁区が変わる様子の例として、縞状磁区(stripe domain)と環流磁区(closure domain)を示している。磁性体を微

細化して直径 1µm 付近になると、 スピンは面内に分布して vortex 状 態となり中心部に垂直方向のス ピン成分をもつようになる。さら に微細化すると単磁区になる。

磁区の観察には、ビッター法 といって、磁性微粒子を含むコロ イドを磁性体上に滴下して光学



Fig. 23 さまざまな磁区

顕微鏡で観察する方法が古くから使われている。このほか磁気光学顕微鏡、ローレンツ電子顕微鏡、磁気力 顕微鏡、走査型ホール顕微鏡、走査型 SQUID 顕微鏡、スピン偏極電子顕微鏡、X 線 MCD 顕微鏡などで観察 することが可能である。Fig. 22 には、いくつかの例について筆者の MFM 観察結果を示す。



Fig. 24 MFM で観察した微細ドットのスピン構造 (a) 縞状磁区(Co 円形ドット 1.2µm), (b) 環流磁区(パーマロイ正方 ドット 1.2µm), (c) ボルテックス(パーマロイ円形ドット 300nm), (d) 単磁区(Co 円形ドット 100nm))

この実験結果を解析するために、Landau-Lifshitz-Gilbert(LLG)方程式<sup>17</sup>を数値的に解く手法が用いら

 $\frac{\partial \boldsymbol{M}}{\partial t} = |\gamma| (\boldsymbol{M} \times \boldsymbol{H}_{eff}) + \frac{\alpha}{M_s} \boldsymbol{M} \times \frac{\partial \boldsymbol{M}}{\partial t}$   $\begin{cases} \gamma: & \text{Gyromagnetic constant} \\ \alpha: & \text{Damping constant} \\ \boldsymbol{H}_{eff}: & \text{Effective field} \\ \boldsymbol{M}_s: & \text{Saturation magnetization} \\ \boldsymbol{M}_s = |\boldsymbol{M}|, \ \boldsymbol{M} \cdot \frac{\partial \boldsymbol{M}}{\partial t} = 0 \end{cases}$ (12)

れる.以下に,解析手法を紹介しておく.LLG 方程式は,磁気モーメントの歳差運動を記述する運動方程式 に Landau-Lifshitz 型のダンピング項を追加したものであり,次式で示される.

ここで,有効磁界 Heffは,交換磁界 H<sup>A</sup>,異方性磁界 H<sup>K</sup>,反磁界 H<sup>D</sup>,外部磁界 H<sup>E</sup>の和である。われわれは、磁性ドット配列の磁化状態を解析するツールとして,汎用の三次元 CAD で作成した任意の立体構造を入力し,磁化状態を解析できる LLG シミュレータを開発し解析を行った<sup>18</sup>。結果の一例を述べる。正方形

のドット(1辺1000 nm)についての計算セルの大きさ は、12.5×12.5×12.5 nm,厚さを100 nmとした. 緩和計算を行った後の磁化状態分布をFig.23に示す. (a)は1ドットのみを計算した結果で、(b)は4ドット を一度に計算した結果である.緩和計算は、すべての セルの磁化を紙面に垂直な方向に向けた後、ステップ 時間1psecで計算した.また、同図の矢印は各セルに おける磁化の向きを示しており、背景のグラデーショ ンは、一div*M*を描画したものである.いずれにおい ても、渦(Vortex)状の還流磁区が形成される.正方 形単一ドットのみの場合、Vortexの回転軸中心がほぼ 中央に位置しているのに対し、4ドットを一度に計算



(a) Single square dot
 (b) Matrix of 4 square
 Fig. 25 正方形ドットにおける磁化状態の計算結果

したものは、Vortexの回転軸中心にずれが生じている.さらに、隣接ドット間において、その回転方向が対称的に反転しているのがわかる.これは、Fig. 24の実験結果をよく説明している。

このように、大部分のマクロな磁性現象は、磁気モーメントの古典的な運動方程式を解くことで説明できる。ただ、コンピュータの速度がかなり速くなったとはいえ、かなりの計算時間が必要なことを知っておい て欲しい。

4 磁性と電気伝導<sup>19</sup>

磁気抵抗効果(magnetoresistance)とは、磁界の存在下での電気抵抗の変化する現象である。非磁性の半導体 や金属に見られる磁気抵抗効果は、ローレンツ力による効果と、散乱の異方性から生じる。一方、強磁性体 の場合、電気抵抗が磁化の方向に依存し、電流の方向が磁化と平行のとき垂直の場合に比べて若干抵抗が大 きいという異方性磁気抵抗効果(AMR=anisotropic magnetoresistance)が主として寄与する。

4.1 強磁性金属の電気輸送現象の現象論

一般に、導体中の電界成分 E<sub>i</sub>と電流密度 J<sub>i</sub>の間には、

$$E_i = \sum_{j} \rho_{ij} J_j \tag{13}$$

という関係が成立する。ここに*p*<sub>ij</sub>は抵抗率テンソルの ij 成分である。今、一様な粒径をもった多結晶体を考 え、磁化が z 方向に飽和しているものとする。対称性の議論から、抵抗率テンソルは次のように書ける。

$$\begin{bmatrix} \rho_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \rho_{\perp}(\boldsymbol{B}) & -\rho_{H}(\boldsymbol{B}) & 0\\ \rho_{H}(\boldsymbol{B}) & \rho_{\perp}(\boldsymbol{B}) & 0\\ 0 & 0 & \rho_{//}(\boldsymbol{B}) \end{bmatrix}$$
(14)

この形は、次式に対応する。

$$\boldsymbol{E} = \tilde{\rho} \boldsymbol{J} = \rho_{\perp}(\boldsymbol{B}) \boldsymbol{J} + [\rho_{\prime\prime}(\boldsymbol{B}) - \rho_{\perp}(\boldsymbol{B})] [\boldsymbol{a} \cdot \boldsymbol{J}] \boldsymbol{a} + \rho_{\prime\prime}(\boldsymbol{B}) \boldsymbol{a} \times \boldsymbol{J}$$
(15)  
ここに \boldsymbol{J} は電流ベクトル、αは磁化 **M** の向きを表す単位ベクトルである。

抵抗率テンソルの ij 成分 $\rho_{ij}(B)$ は、磁束密度 B の関数である。磁束密度 B は外部磁界 H と反磁場係数 D を使って次のように表される。

$$\boldsymbol{B} = \mu_0 (\boldsymbol{H} + \boldsymbol{M}(1 - D)) \text{ [SI]; } \boldsymbol{B} = \boldsymbol{H} + 4\pi \boldsymbol{M}(1 - D) \text{ [cgs]}$$
(16)

抵抗率テンソルの各成分は、次のようにBに依存しない成分とBに依存する成分に分けて表すことができる。

$$\rho_{\perp}(\boldsymbol{E}) = \rho_{\perp} + \rho_{\perp}^{(0)}(\boldsymbol{B})$$
従って、
$$\rho_{\prime\prime}(\boldsymbol{E}) = \rho_{\prime\prime} + \rho_{\prime\prime}^{(0)}(\boldsymbol{B})$$

$$\rho_{H}(\boldsymbol{E}) = \rho_{H} + \rho_{H}^{(0)}(\boldsymbol{B})$$
(17)

各式の右辺第1項は、磁化Mにのみ依存する項で自発係数とか異常係数と呼ばれ、第2項は実効磁束密度Bに依存する項で、正常係数と呼ばれる。 $\rho_{//}$ は、電流が磁化に平行である場合の抵抗率の $B \rightarrow 0$ 外挿値。 $\rho_{\perp}$ は、電流が磁化に垂直である場合の抵抗率の $B \rightarrow 0$ 外挿値。 $\rho_{H}$ は異常ホール抵抗率である。

まず異方性磁気抵抗(AMR)について述べる。式(17)に示す抵 抗率テンソルの対角要素 p//と p\_Lとは一般に異なっているが、こ れは、抵抗が磁化 M と電流 J の相対的な向きに依存している ことを示している。そこで、Fig.26 に示すような配置を考え、M



Fig.26 AMR の配置

と
$$J$$
のなす角度を $heta$ とすると、定義によって $ho = E \cdot rac{J}{\left|J\right|^2}$ であるから、

$$\lim_{B \to 0} \rho = \frac{\rho_{//} + 2\rho_{\perp}}{3} + \left(\cos^2 \theta - \frac{1}{3}\right) \left(\rho_{//} - \rho_{\perp}\right)$$
(18)

が得られる。磁気抵抗比は次式のように定義される。

$$\frac{\Delta\rho}{\rho} = \frac{\rho_{//} - \rho_{\perp}}{\frac{1}{3}\rho_{//} + \frac{2}{3}\rho_{\perp}}$$
(19)

磁気抵抗比の符号は正負どちらも取りうる。大きさは 2~3%程度である。Fig.27 に強磁性金属の抵抗率の磁界依存性を模式的に示す。 $B \rightarrow 0$ の外挿値を考えるときは、Bが反磁界の影響を受



Fig. 27 強磁性金属の抵抗率 の磁界依存性の異方性

けていることを考慮する必要がある。反磁場係数は磁界の方向と形状に依存するので、試料や実験条件によって異なることに注意しなければならない。

次に、異常ホール効果について述べる。(14)の非対角成分 $\rho_{\rm H}$ は、Fig.26の配置において M および J に直交 する方向に異常ホール電圧  $E_{\rm H}$ 

$$\boldsymbol{E}_{H}(\boldsymbol{B}=0) = \boldsymbol{\rho}_{H}\boldsymbol{\alpha} \times \boldsymbol{J} \tag{20}$$

をもたらす。正常ホール係数 $R_0 = \rho_H^0 / B$ とのアナロジーから、

異常ホール係数は

$$R_S = \frac{\rho_H}{\mu_0 M}$$
 [SI],  $R_S = \frac{\rho_H}{4\pi M}$  [cgs]

のように定義される。Fig. 28 は典型的な異常ホール効果の磁界 依存性である。磁気飽和後のホール抵抗の磁界依存性は正常ホ ール効果によるもので、ほぼ H に対し、直線的に変化している。



4.2 強磁性金属の電気輸送現象の物理的起源<sup>20</sup>

通常の純金属の電気抵抗は Matthiesesen の法則に従い、

$$\rho(T) = \rho_0 + \rho_P(T)$$

(21)

によって表される。第1項が不純物散乱による残留抵抗であり、第2項はフォノン散乱による温度Tにおける 抵抗である。この規則からのずれは一般に小さく、フェルミ面での不純物散乱、フォノン散乱の異方性によ ってもたらされる。これに対して、強磁性金属の電気抵抗の起源としては、Kasuyaらのスピン散乱(spin disorder scattering)の考えと、Mottによる2流体電流モデル(two current model)の2つが提案されている。前者では伝導 電子と局在磁気モーメントとの sd 交換相互作用による散乱を考えており、磁気原子サイトにおけるスピンに 依存する散乱を無視している。局在d電子系のスピンがそろっていると周期性が保たれ、散乱は生じないが、 スピンに揺らぎが起きると散乱が強くなる。希土類など局在性の強い系ではこのモデルでよく説明される。

一方、後者では、スピン依存の散乱ポテンシャルを考え、電流は↑スピンと↓スピンの伝導電子によって それぞれ独立に運ばれると考える。散乱によってs電子がd電子帯に遷移するが、↑スピンd電子帯と↓ス ピンd電子帯では空の DOS が異なるため、s電子はスピンの向きに応じて異なった散乱確率を感じることに なる。このモデルは、Niの抵抗率の温度変化や、Cuの低い抵抗率、さらには3元合金の残留抵抗の Matthiessen 則からのずれなどをよく説明する。↑スピンに対する抵抗率を $\rho_{t}$ 、↓スピンに対する抵抗率を $\rho_{t}$ とすると、 全体の抵抗率 $\rho$ は、並列抵抗の式によって、

$$\rho = \frac{\rho_{\uparrow} \rho_{\downarrow}}{\rho_{\uparrow} + \rho_{\downarrow}} \tag{22}$$

で表される。Fert らによれば、スピンを混ぜるような散乱(たとえば電子マグノン相互作用、スピン軌道相 互作用)によって両スピン間に運動量の移動が起きる過程を考えると、単純な2流体モデルはもはや成り立 たず、(22)式は、両スピン間の移動に伴う抵抗率ρt↓を用いて、

$$\rho = \frac{\rho_{\uparrow} \rho_{\downarrow} + \rho_{\uparrow\downarrow} \left(\rho_{\uparrow} + \rho_{\downarrow}\right)}{\rho_{\uparrow} + \rho_{\downarrow} + 4\rho_{\uparrow\downarrow}}$$
(23)

と書き換えなければならない<sup>21</sup>。ここに、

$$\rho_{\uparrow} = \frac{P_{\uparrow\uparrow}}{{X_{\uparrow}}^2} + \frac{P_{\uparrow\downarrow}}{{X_{\uparrow}}X_{\downarrow}}, \ \rho_{\downarrow} = \frac{P_{\downarrow\downarrow}}{{X_{\downarrow}}^2} + \frac{P_{\uparrow\downarrow}}{{X_{\uparrow}}X_{\downarrow}}, \ \rho_{\uparrow\downarrow} = -\frac{P_{\uparrow\downarrow}}{{X_{\uparrow}}X_{\downarrow}}$$

で、 $P_{\uparrow\uparrow}, P_{\downarrow\downarrow}, P_{\uparrow\downarrow}$ は、それぞれ、 $(k^{\uparrow}) \rightarrow (k'^{\uparrow}), (k^{\downarrow}) \rightarrow (k'^{\downarrow})$ および $(k^{\uparrow}) \rightarrow (k'^{\downarrow})$ のような電子散乱が起きる遷移 確率のすべてにわたる積分であり、 $X_{\uparrow}$ などは、駆動項すべてにわたる積分である。(詳細は Ziman を参照さ れたい。<sup>22</sup>)

いま、単純な2流体モデルを考え、スピン軌道相互作用を用いて、式(15)の第2項に示されるような抵抗 率が磁化の方向と電流方向のなす角度に依存する異方性磁気抵抗効果を説明することが行われている。これ によれば、異方性磁気抵抗比(19)は

$$\frac{\Delta\rho}{\rho} = \frac{\rho_{//} - \rho_{\perp}}{\rho} \approx \gamma \left(\frac{\rho_{\uparrow}}{\rho_{\downarrow}} - 1\right)$$
(24)

と表される。ここに yはスピン軌道相互作用係数である。単純遷移金属、遷移金属合金における実験結果の 多くは上式で説明できる。

次に、異常ホール効果のメカニズムについては、Luttinger 以来多くの研究があり、スピン軌道相互作用に 基づくスキュー散乱とサイドジャンプが原因である

とされる。両散乱メカニズムにおける電子の軌跡を Fig.29 (a)(b)に示す。理論によれば、前者では $\rho_{\rm H}$ は $\rho(T)$ に比例して温度変化するが、後者では $\rho(T)^2$ に比例する。 Fe などの実験では、低温部を除き $\rho_{\rm H}$ は $\rho(T)^2$ に比例す ることが知られているので、主としてサイドジャンプ の機構が働いていると考えられている。



4.3 人工格子、多層膜、グラニュラー膜の巨大磁気抵抗効果(GMR)<sup>23,24</sup>

a. 巨大磁気抵抗効果研究の経緯と特性

1988 年に Fert らのグループは、Fe/Cr など磁性金属/非 磁性金属の人工格子において、大きな磁気抵抗比をもつ磁 気抵抗効果を発見した。Fig. 30 は、Baibich らが報告する 磁化と磁気抵抗効果の対応を示している<sup>25</sup>。Cr の層厚を変 化することによって磁気飽和の様子が変化するが、磁気飽 和のしにくい試料において低温で 50%におよぶ大きな磁 気抵抗比 R(H)/R(H=0)が見られている。室温でもこの比は 16% に お よ び 、 巨 大 磁 気 抵 抗 効 果 (GMR=giant magnetoresistance)と名付けた。この後、同様の GMR は、



Co/Cuのほか多くの磁性/非磁性金属人工格子、グラニュラー薄膜などで発見された。

 
 Fig. 30
 Fe/Cr
 人工格子の巨大 磁気抵抗効果

GMR が前節で述べた異方性磁気抵抗効果(AMR)と異なる点は、(1)磁気抵抗比が桁違いに大きい、(2)抵抗 測定の際の電流と磁界の相対角度に依存しない、(3)抵抗は常に磁界とともに減少する、という3点である。 このような点は、スピン軌道相互作用では説明できない。



Fig. 31 人工格子における MR 比の非磁性層厚による振動 (a) Fe/Cr における MR 比の Cr 層厚依存性, (b) Co/Cu における Cu 層厚依存性

Grünberg らは、GMR が発見される以前から Fe/Cr/Fe の3層膜の研究を行い、1986年に Cr を介して2つの Fe 層間に反強磁性結合が存在することを見いだしていたが、その際、磁化が平行と反平行では電気抵抗に差 があることも報告している<sup>26</sup>。すなわち、層間に反強磁性的結合がある場合に、飽和磁界が大きくなるととも に磁気抵抗効果が大きくなることを指摘していた。

1991 年になって Parkin らは、Fig.31(a)に示すように Fe/Cr における層間相互作用の大きさが Cr 層の厚みに 対し振動的に変化することを見いだした<sup>27</sup>。同様の振動は Fert のグループによって Fig.31(b)に示すように Co/Cu 人工格子など磁性/非磁性金属人工格子に一般に見られている。

b. GMR の起源

磁性/非磁性金属人工格子における GMR の起源を説明する方法として、前節に紹介した2流体電流モデルを考える。このモデルでは、↑スピン電子と↓スピンとで、散乱確率が異なるというスピン依存散乱を考えている<sup>7</sup>。

Fig. 32(a)のように強磁性に結合した系ではすべての層の磁気モーメントが平行 なので、↑スピン電子(多数バンドの電子:赤丸)の散乱は弱く、↑スピン電子は 系の中をスピンフリップを伴うことなく通過できる。一方、磁化と反平行なスピン をもつ電子(緑丸)は強い散乱を受け、平均自由行程は短く抵抗も高い。しかし、 散乱の弱い↑電子の電流経路と並列結合になっているので、全体としては低抵抗で ある。これに対して、Fig. 32(b)のように層間が反強磁性に結合した系では、↑電子 の経路も↓電子の経路も、弱い散乱と強い散乱を交互に受けるので、全体の抵抗は 高くなる。もし、強い散乱によって平均自由行程が層厚より小さくなれば GMR は 生じない。



1つの磁性層から非磁性層で隔てられた向かい側の磁性層に電子が移るときスピンが保存されていると すると、そのときの電子の散乱の大きさは相手の層のスピンが平行なときと反平行なときとで異なる。これ に対応して、平行のときの抵抗率を $\rho_{\uparrow\uparrow}$ 、反平行のときのそれを $\rho_{\uparrow\downarrow}$ とすると、 $\rho_{\uparrow\uparrow}\neq\rho_{\uparrow\downarrow}$ となる。弱磁界(H<<Hs) での反平行(反強磁性結合)状態の全体の抵抗率を $\rho_{AP}$ 、飽和磁界以上(H>Hs)での平行(強磁性結合)状態の それを $\rho_{P}$ 、とすると、

$$\rho_{P} = \frac{1}{4} \left( \rho_{\uparrow\uparrow} + \rho_{\uparrow\downarrow} \right), \rho_{AP} = \frac{\rho_{\uparrow\uparrow} \rho_{\uparrow\downarrow}}{\rho_{\uparrow\uparrow} + \rho_{\uparrow\downarrow}}$$

 $\frac{\Delta\rho}{\rho} = \frac{\rho_P - \rho_{AP}}{\rho_{AP}} = -\frac{\left(\rho_{\uparrow\uparrow} - \rho_{\uparrow\downarrow}\right)^2}{\left(\rho_{\uparrow\uparrow} + \rho_{\uparrow\downarrow}\right)^2} < 0$ (25)

となり、負の磁気抵抗効果が現れる。

Fig.33 は、このことをバンド図で説明したものである<sup>28</sup>。F1,F2 が磁性膜、M が非磁性膜である。強磁性 状態では、多数スピンバンドと少数スピンバンドは交換分裂しており、フェルミ準位は少数スピン帯の中に 存在する。移動に当たってスピンが保存されるものとする。F1の少数スピン(↓)電子が非磁性金属 M の 少数スピン帯に移動し、非磁性金属はスピン偏極を受ける。この↓電子がF2 に移るとき、もし、その磁化が

F1 と平行であれば、↓電子は散乱を受けないで、
 F2 の少数スピンバンドの空席に飛び移れるが、反
 平行であれば、↓電子のバンドが多数スピンバン
 ドとなるため空席がなく、飛び移ることができない。

上記モデルは、スピン拡散長が十分長いこと、 スピン依存散乱の非対称性(ρ<sub>↑↑</sub>≠ρ<sub>↑↓</sub>)が前提とな



っている。これについては、いずれも理論的に裏付けがあり、実験的にも確認されている。また、スピン依 存散乱の原因についても、さまざまな理論がたてられ、実験との対応づけも検討されている。

#### c. 振動的層間磁気結合の起源

層間結合の振動構造の機構については大きく見て2つの考え方がある。1つは、RKKY 相互作用に起源を 求めるもの。もう1つは、量子井戸に基づくモデルである。Fig.12 に示したように、RKKY 相互作用は、伝 導電子のスピン偏極を通じて局在スピン間に働く間接交換相互作用である。この相互作用は Fig.13 に示した ように距離とともに正負に振動する。Grünberg のグループは、くさび形の厚さを持つ Cr を非磁性スペーサと する Fe/Cr/Fe サンドウィッチ膜を作り、磁気光学効果を用いて層間交換相互作用の大きさの Cr 層厚依存性を 精密に測定した。この結果層間相互作用の振動には約 1.8nm の長周期振動と周期約 0.3nm の短周期振動が重 なっていることがわかった。<sup>29</sup>

振動周期は、Bruno<sup>30</sup>によれば非磁性金属のフェルミ面にお ける停留ベクトル(フェルミ面上の2点間距離が極値をとるよ うな2点を結ぶ波数ベクトル)から決められる。この停留波数 ベクトルをQsとすると、振動周期ΛはΛ=2π/Qsで与えられる。 実際、Fig.34に示されるCuのフェルミ面における2つの停留 ベクトルは、実験で見られた2つの振動周期を説明している。

もう1つのモデルは、非磁性金属の伝導電子が磁性金属と の界面で反射され干渉することによって定在波を作って閉じ こめられるとする量子井戸状態を考えるものである。金属薄



Fig.34 Cu の電子フェルミ面と 2つの停留ベクトル

膜内に電子波が閉じこめられる現象は以前から知られていたが、Himpselのグループは Co(100)上に成膜した Cu 超薄膜に閉じこめられた量子状態を逆光電子分光により見いだし、フェルミ準位における状態密度が、 GMR 同様の振動構造を持つことを明らかにした<sup>31</sup>。量子閉じこめはとびとびのエネルギー準位を作り、その エネルギーは磁性層間の距離によって変化するが、そのエネルギー準位の位置によって、磁化が磁性層間で 平行、反平行のどちらがエネルギーが低いかが決まる。

このように、磁性層間結合の振動現象は、RKKY 振動、量子閉じこめの両面から解釈されているが、おそ らく、同じ物理現象を異なる断面から見ているものと考えられるので、今後の理論的考察を待ちたい。

人工格子、多層膜の磁気抵抗効果として、GMRのほかに磁気トンネル接合(MTJ)におけるトンネル磁気抵抗効果(TMR)があるが、これについては、小野輝男先生による磁気輸送の講義を参照されたい。

## おわりに

この小稿では、磁性の基礎となる諸事項について、初心者向けに説明した。磁性はむずかしいとい う先入観を無くしていただければ幸いである。

## 参考書

小林久理真 : 「したしむ磁性」 (朝倉書店, 1999)
中村 伝 :「磁性」(槙書店, 1965)
金森順次郎 :「新物理学シリーズ 磁性」(培風館, 1969)
芳田 奎 :「物性物理学シリーズ 磁性 I, II」(朝倉書店, 1972)
太田恵造 :「磁気工学の基礎 I, II」 (共立全書 1973)
近角聡信編 :「磁性体ハンドブック」(朝倉書店, 1975)
近角聡信 :「強磁性体の物理(上・下)」(裳華房 1977, 1984)
芳田 圭 :「磁性」, (岩波書店, 1991)
高梨弘毅 : 「初等磁気工学講座」(日本磁気学会, 1996)
川西健次郎編 :「磁気工学ハンドブック」(朝倉書店(1999)
近桂一郎、安岡弘志編:「実験物理学講座6 磁気測定 I」(丸善,2000)

1 J.C. Slater: Phys. Rev. 49, 537 (1936)および L. Pauling: Phys. Rev. 54, 899 (1938)

<sup>2</sup> E.C. Stoner: Proc. Royal Soc. 165A, 372 (1938), 339 (1939)

- <sup>4</sup> J. Hubbard: Proc. Roy. Soc. A281, 401 (1964)
- <sup>5</sup> J.K. Furdina: J. Appl. Phys. 64, R29 (1988)
- 6 上村洸, 菅野暁, 田辺行人: 「配位子場遷移とその応用」(裳華房, 1969)
- 7 藤森淳:日本物理学会誌 45,310 (1990)
- <sup>8</sup> P.R. Weiss: Phys. Rev. 74, 1493 (1948)
- <sup>9</sup> W. Heisenberg: Z. Phys. **38**, 411 (1928); **49**, 619 (1928)
- <sup>10</sup> H.A. Kramers: Physica **1**, 182 (1934)
- <sup>11</sup> P.W. Anderson: Phys. Rev. 79, 350 (1950)
- <sup>12</sup> M.A. Ruderman and C. Kittel: Phys. Rev. **96**, 99 (1954)
- <sup>13</sup> T. Kasuya: Prog. Theor. Phys. **16**, 45 (1956)
- <sup>14</sup> K. Yoshida: Phys. Rev. **106**, 893 (1957)
- <sup>15</sup> C. Zener: Phys. Rev. **81**, 446; **82**. 403; **83**, 299; **85**, 324 (1951)
- 16 近角聡信:「強磁性体の物理(上・下)」(裳華房 1977, 1984)
- <sup>17</sup> L. Landau, E. Lifshitz: Phys. Z. Sowietunion 8, 154 (1935)
- <sup>18</sup> K. Sato, T. Yamamoto, T. Tezuka, T. Ishibashi, Y. Morishita, A. Koukitu, K. Machida, T.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> R. A. de Groot, F. M. Mueller, P. G. van Engen and K. H. J. Buschow: Phys. Rev. Lett. **50**, 2024 (1983)

Yamaoka: J. Magn. Magn. Mater. 304, 10 (2006)

- <sup>19</sup> I.A. Campbell and A. Fert: Transport Properties of Ferromagnets, in Handbook of Magnetism Vol. 3, ed. E.P. Wohlfarth, (North Holland, 1982) pp751
- <sup>20</sup> 井上順一郎:日本応用磁気学会誌第88回研究会資料(1995.1) p.51
- <sup>21</sup> A. Fert and I.A.Campbell, J. Phys. **F6**, 849 (1976).
- <sup>22</sup> J.M. Ziman: Electrons and Phonons, Clarendon Press, Oxford, 1960, p.275

<sup>23</sup> 藤森啓安、新庄輝也、山本良一、前川禎通、松井正顕編:金属人工格子,アグネ技術センター、東京、 1995

<sup>24</sup> 藤森啓安、高梨弘毅、三谷誠司:日本応用磁気学会誌 19,4(1995)

- <sup>25</sup> M.N. Baibich, J.M. Broto, F. Nguyen Van Dau, F. Petroff, P. Etienne, G. Creuset, A. Friederich and J.
- Chazelas: Phys. Rev. 62 (1988) 2472.
- <sup>26</sup> P. Grünberg, R. Schreiber, Y. Pang, M.B. Brodsky and H. Sower: Phys. Rev. Lett. **57** (1986) 2442.
- <sup>27</sup> S.S.P. ParkinZ.G. Li, and D.J. Smith: Appl. Phys. Lett. **58** (1991) 2472.
- <sup>28</sup> M. Pardarvi-Horvath: Magnetic Multilayers, eds. L.H. Bennett and R.E. Watson, World Scientific, Singapore, 1994, p.355.
- <sup>29</sup> S. Demokritov, J.A. Wolf and P. Grünberg: Europhys. Lett. 15, 881 (1991)
- <sup>30</sup> P. Bruno and Chappart: Phys. Rev. Lett. **67**, 1602 (1991)
- <sup>31</sup> J.E.Ortega, F.J.Himpsel, G.J. Mankey and R.F.Willis: Phys. Rev. B47, 1540 (1993).